



1. Mechanizm wychylania tablic reklamowych i ich obracania, i ich odchylania, i ich podnoszenia, i ich rozsuwania składa się z słupa (1.1), do którego zamocowany jest silnik elektryczny (2), **znamienny tym, że** na wale silnika elektrycznego (2), ułożonego równolegle do słupa (1.1) zamocowane jest pierwsze zewnętrzne koło zębate (3) zazębione z wewnętrznym kołem zębatym (4), w osi którego znajduje się słup (1), **przy czym** wewnętrzne koło zębate (4) połączone jest nieobrotowo swoją górną podstawą z dolną podstawą pierwszej tulei (5) ułożyskowanej na słupie (1.1), której górna podstawa połączona jest z dolną podstawą tulei krzywkowej (6), w osi której znajduje się słup (1.1), **natomiast** górna powierzchnia tulei krzywkowej (6) jest powierzchnią krzywkową, z którą styka się powierzchnia boczna pręta (7.1, 7.2, 7.3, 7.4) **tudzież** na jego pierwszym końcu zamocowana jest na stałe/przesuwnie tablica reklamowa (8.1, 8.2, 8.3, 8.4), **zaś** drugi koniec pręta (7.1, 7.2, 7.3, 7.4) zamocowany jest za pomocą zawiasu znajdującego się w tulei mocującej (9), która zamocowana jest nieobrotowo na słupie (1.1) **tudzież** słup (1.1) zamocowany jest dolną częścią współosiowo i obrotowo w dolnym słupie (1.2), do którego zamocowany jest drugi silnik elektryczny (10) o osi wału ułożonej równolegle do osi słupa (1.1) i osi drugiego słupa (1.2), **zaś** na wale drugiego silnika elektrycznego (10), zamocowane jest drugie koło zębate (11) zazębione z trzecim kołem zębatym (12) zamocowanym współosiowo i nieobrotowo do słupa (1.1) **tudzież** drugi słup (1.2) zamocowany jest w podstawie (13) mechanizmu posiadającej dwa równoległe ramiona, pomiędzy którymi zamocowany jest uchylne uchwyty (14), który połączony jest z podstawą (13) za pomocą trzpieni (14.1, 14.2), zamocowanych współosiowo w bocznych ścianach uchwyty (14) i zamocowanych obrotowo w otworach znajdujących się w podstawie (13) **tudzież** do bocznej ściany podstawy (13) zamocowany jest trzeci silnik elektryczny (15) z wałem znajdującym się w wybraniu ściany bocznej podstawy (13), **przy czym** do wału trzeciego silnika elektrycznego (15) zamocowane jest koło (16) ze znajdującym się od strony jego podstawy trzpieniem (17.1), ułożonym niewspółosiowo do osi koła (16), **natomiast** trzpień (17.1) znajduje się w rowku prowadzącym (14.3) znajdującym się w ścianie bocznej uchwyty (14), **zaś** dłuższe ściany rowka prowadzącego (14.3) są ułożone wzdłuż osi dolnego słupa (1.2).
2. Mechanizm według zastrz. 1, **znamienny tym, że** pierwszy silnik elektryczny (2) jest silnikiem krokowym połączonym z modułem sterującym.
3. Mechanizm według zastrz. 2, **znamienny tym, że** moduł sterujący podłączony jest do czujnika ruchu.
4. Mechanizm według zastrz. 1, **znamienny tym, że** drugi silnik elektryczny (10) jest silnikiem krokowym połączonym z modułem sterującym.
5. Mechanizm według zastrz. 4, **znamienny tym, że** moduł sterujący podłączony jest do czujnika ruchu.
6. Mechanizm według zastrz. 1, **znamienny tym, że** trzeci silnik elektryczny (15) jest silnikiem krokowym połączonym z modułem sterującym.
7. Mechanizm według zastrz. 6, **znamienny tym, że** moduł sterujący podłączony jest do czujnika ruchu.

RZECZNIK PATENTOWY

Maciej Nowicki
mgr inż. Maciej Nowicki
Nr wp. 3476