



## Zastrzeżenia patentowe

1. Mechanizm synchronicznego obrotu tablic reklamowych oraz obrotu konstrukcji, zamocowany na słupie (1.1), do którego zamocowany jest silnik elektryczny (2), **znamienny tym, że** na wale silnika elektrycznego (2), ułożonego równolegle do słupa (1.1) zamocowane jest pierwsze koło zębate (3) zazębione z wewnętrznym kołem zębatym (4), w osi którego znajduje się słup (1.1), **tudzież** wewnętrzne koło zębate (4) połączone jest swoją górną podstawą z dolną podstawą pierwszej tulei (5) ułożyskowanej na słupie (1.1), której górna podstawa połączona jest z dolną podstawą pierwszego stożkowego koła zębatego (6), w osi którego znajduje się słup (1.1), **zaś** z pierwszym stożkowym kołem zębatym (6) zazębione jest drugie stożkowe koło zębate (7.1, 7.2, 7.3, 7.4) o osi obrotu ułożonej prostopadle do osi obrotu pierwszego stożkowego koła zębatego (6), **natomiast** do zewnętrznej podstawy stożkowego koła zębatego (7.1, 7.2, 7.3, 7.4), w jego osi, zamocowany jest pręt (8.1, 8.2, 8.3, 8.4), na którego końcu zamocowana jest tablica reklamowa (9.1, 9.2, 9.3, 9.4), **przy czym** drugie stożkowe koło zębate (7.1, 7.2, 7.3, 7.4) zazębione jest od góry z trzecim stożkowym kołem zębatym (10), nad którego górną podstawą znajduje się druga tuleja (11), w osi której znajduje się słup (1.1), do którego zamocowana jest nieobrotowo i nieprzesuwnie **tudzież** każde drugie stożkowe koło zębate (7.1, 7.2, 7.3, 7.4) ułożyskowane jest obrotowo na osobnym wale (12.1, 12.2, 12.3, 12.4), którego koniec osadzony jest w trzeciej tulei (13), osadzonej nieobrotowo i nieprzesuwnie na słupie (1.1), **przy czym** słup (1.1) zamocowany jest współosiowo i obrotowo w dolnym słupie (1.2), do którego zamocowany jest drugi silnik elektryczny (14), **zaś** na wale drugiego silnika elektrycznego (14), ułożonego równolegle do osi drugiego słupa (1.2) zamocowane jest drugie koło zębate (15) zazębione z trzecim kołem zębatym (16) zamocowanym współosiowo i nieobrotowo do słupa (1.1).
2. Mechanizm według zastrz. 1, **znamienny tym, że** silnik elektryczny (2) jest silnikiem krokowym połączonym z modułem sterującym.
3. Mechanizm według zastrz. 1, **znamienny tym, że** drugi silnik elektryczny (14) jest silnikiem krokowym połączonym z modułem sterującym.
4. Mechanizm według zastrz. 1, **znamienny tym, że** silnik elektryczny (2) podłączony jest do modułu sterującego, który podłączony jest do czujnika ruchu.
5. Mechanizm według zastrz. 1, **znamienny tym, że** drugi silnik elektryczny (14) podłączony jest do modułu sterującego, który podłączony jest do czujnika ruchu.

RZECZNIK PATENTOWY

*Maciej Nowicki*  
mgr inż. Maciej Nowicki

Nr wp. 3476